

### Allgemein

Das hipecs-CIO103 ist ein kostengünstiges CANopen-Modul mit 8 digitalen Ein- und 8 digitalen Ausgängen für 24 V-Anwendungen.

Die I/O sind spannungsschaltend und galvanisch vom Bussystem und der Versorgung getrennt. Alle Ausgänge sind kurzschlussfest.

Jeder Ausgang kann mit bis zu 2 A belastet werden.

CANopen ist gemäß DS301 und DS401 verfügbar. Alle gängigen Baudraten bis zu 1 Mbit/s werden unterstützt.



### Merkmale

- 8 digitale Eingänge, galvanisch entkoppelt, plusschaltend
- 8 digitale Ausgänge, galvanisch entkoppelt, plusschaltend, +24 V/+2 A
- Thermische Überwachung, Notabschaltung
- Kunststoffgehäuse zum Aufrasten auf DIN-Trageschienen
- Betriebstemperatur 0...+55 °C (opt. -40...+55 °C)

### CANopen Merkmale

- CAN-Baudraten bis 1Mbit/s
- CAN-Bus ISO11898 mit Transceiver TJA1050
- 4 Transmit- und 4 Receive-PDOs
- Dynamisches PDO Mapping
- Variable PDO Identifier
- CANopen PDO Übertragungsmodi: synchron, asynchron, ereignisgesteuert, zyklisch, azyklisch und RTR
- Event Timer und Inhibit Timer für alle Transmit-PDOs
- Node-Guarding, Lifeguarding und Heartbeat
- Emergency Nachrichten
- Minimum Boot-Up

### Bestellinformation

Bauteil	Bestellnummer
hipecs-CIO103-i	EZ00000.2203.01
8/8 digitale I/O, CAN galvanisch entkoppelt, 0...+55 °C	
hipecs-CIO103-ie	EZ00000.3103.01
8/8 digitale I/O, CAN galvanisch entkoppelt, -40...+55 °C	

## Technische Daten

Getrennte Versorgungen für System/Bus, Eingänge und Ausgänge.

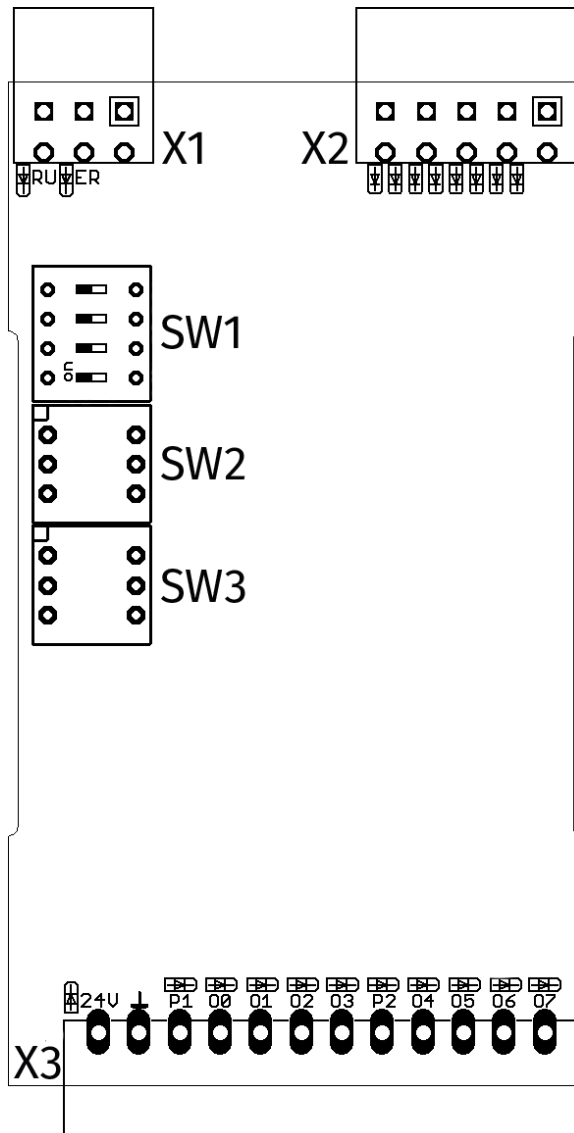
Spannungsversorgung System	Min.	Norm.	Max.
System/Bus Versorgungsspannung	+11 V DC	+24 V DC	+32 V DC
Stromaufnahme System/Bus		+30 mA	
E/A Versorgungsspannung	+11 V DC	+24 V DC	+32 V DC
CAN-Bus Norm	ISO11898		
CiA Draft Standards	DS301 Version 4.0 und DS401 Version 2.0		
Konformitätserklärung	CE		
MTBF			

Digitale Eingänge	
Anzahl Eingänge	8
Signalpegel LOW	0...+3 V DC
Signalpegel HIGH	+9...+32 V DC
Verzögerungszeit (CAN reaction time)	Typ. 1 ms
Eingangsstrom bei 24 V DC	ca. +3 mA
Isolation zum System/Bus	60 V

Digital Ausgänge	
Anzahl Ausgänge	8
Schaltverhalten	Plusschaltend
Schutz	Kurzschlussfest, thermische Überwachung (Notabschaltung bei 90 °C)
Isolation zum System/Bus	60 V
Verzögerungszeit (CAN reaction time)	typ. 1 ms
Ausgangslasten	resistiv, induktiv, Lampen
max. Ausgangsstrom dauerhaft	+2 A
Spitzenausgangsstrom	+2,5 A max 1 s

Kontakte und Abmessungen	
Kontakte	Eingänge/CAN: Wago Steckverbinder Typ 713 Ausgänge/Versorgung: Wago Steckverbinder Typ 734
Leitungsquerschnitt [mm <sup>2</sup> ]	0,08...1,5 mm <sup>2</sup> (massiv/flexibel)
Leitungsquerschnitt [AWG]	26...14 AWG (massiv/flexibel)
Abisolierlänge	8 mm
Abmessungen Gehäuse	ca. mm (Bild "Abmessungen" beachten!)
Betriebstemperatur	0...+55 °C (optional -40...+55 °C)

## Anschlussklemmen



## Klemme X1 (CAN)

Pin-Nr.	Name	Funktion
1, 2	G0	Masse
3, 4	H0	CAN High
5, 6	L0	CAN Low

## Klemme X2 (digitale Eingänge)

Pin-Nr.	Name	Funktion
1, 2	G4	Masse Eingänge 0.0...0.7
3...10	0...7	Eingänge 0.0...0.7

## Klemme X3 (Power, digitale Ausgänge)

Pin-Nr.	Name	Funktion
1	U1	+24 V DC
2	GND	Masse
3	P1	+24 V DC Ausgänge 0.0...0.3
4...7	0...3	Ausgänge 0.0...0.3
8	P2	+24 V DC Ausgänge 0.4...0.7
9...12	4...7	Ausgänge 0.4...0.7

### Konfiguration Dip-Schalter

Knoten-Nummer, Baudrate und Terminierung des CAN sind per Dip-/Drehcodier-Schalter wählbar. Die Schalter sind im Inneren des Gehäuses zu finden (Deckel öffnen).

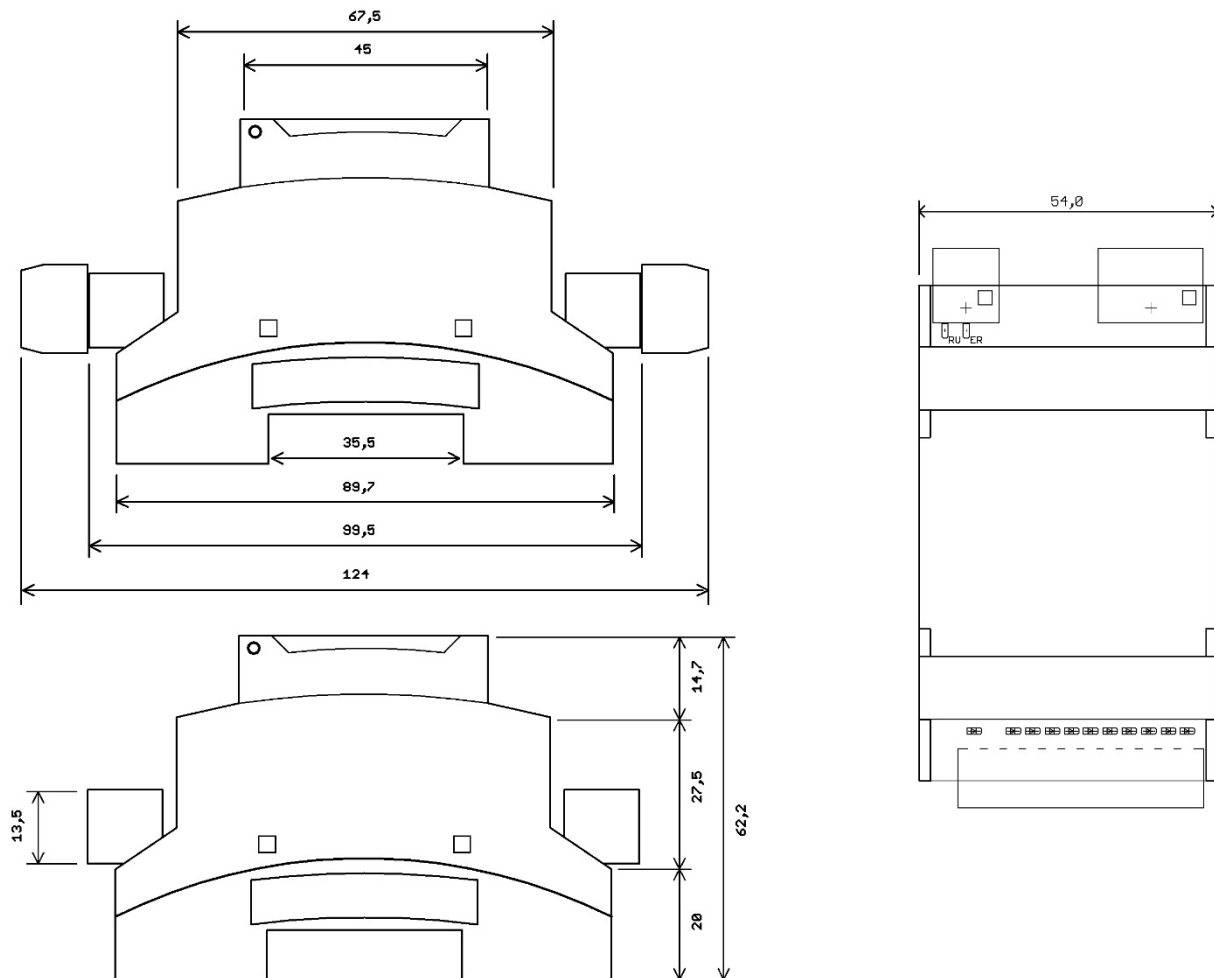
Switch Nummer					Funktion
SW3	SW2	SW1			
		1	2	3	4
					RT
					RT
		BD2	BD1	BD0	BDx
					IDx
					ON
					OFF
		OFF	OFF	OFF	1 MBit/s
		OFF	OFF	ON	800 kBit/s
		OFF	ON	OFF	500 kBit/s
		OFF	ON	ON	250 kBit/s
		ON	OFF	OFF	125 kBit/s
		ON	OFF	ON	50 kBit/s
		ON	ON	OFF	20 kBit/s
		ON	ON	ON	Reserviert
0	0				Reserviert
0	1				Node ID = 1
0	2				Node ID = 2
0	3				Node ID = 3
...	...				...
7	E				Node ID = 126
7	F				Node ID = 127

### CAN Signal-LED

Die CAN Signal-LED befinden sich unterhalb von Klemme X1 (zwischen Gehäuse und Klemme). Die Zustände werden gemäß DRP303-3 angegeben.

LED	Farbe	Funktion
RUN-LED	grün	Aus: Betriebsspannung fehlt oder Defekt Flackern: CAN noch nicht gestartet kurzes Aufblitzen: Stopped Blinken: Preoperational An: Operational
ERR-LED	rot	Aus: Kein Fehler 1x kurz Aufblitzen: CAN-Modul ist im Error-Warning-Zustand 2x kurz Aufblitzen: Node-Guarding-Fehler An: Bus-Off-Zustand des Knoten

## Abmessungen



Alle Angaben in mm

## CANopen Objektverzeichnis

Die Tabellen sind in Englisch gehalten, aus Gründen der Einheitlichkeit.  
Nachfolgende Kurzbeschreibungen sind in der Sprache des Datenblattes.

### DS301: globale Objekte

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
0005	-	Dummy 8	r/o
0006	-	Dummy 16	r/o
0007	-	Dummy 32	r/o
1000	-	Device Type	r/o
1001	-	Error Register	r/o
1002	-	Manufacturer Status Register	r/o
1005	-	COB-ID SYNC	r/o
1008	-	Device Name	r/o
1009	-	Hardware Version	r/o
100A	-	Software Version	r/o
100C	-	Guard Time	r/w
100D	-	Life Time Factor	r/w
100E	-	COB-ID Guard	-
1014	-	COB ID Emergency	r/w
1015	-	Inhibit Time Emergency	r/w
1016	0	Consumer Heartbeat Time	r/o
	1	Consumer Heartbeat Time 1	r/w
	2	Consumer Heartbeat Time 2	r/w
	3	Consumer Heartbeat Time 3	r/w
	4	Consumer Heartbeat Time 4	r/w
1017	-	Producer Heartbeat Time	r/w
1018	0	Identity Object	r/o
	1	Vendor ID	r/o
	2	Product Code	r/o
	3	Revision Number	r/o
	4	Serial Number	r/o
1029		Error Behavior Object	r/o
	1	Communication error	r/w
	2	Application error	r/w

Alle Indexwerte sind hexadezimal. Werte in Tabellen sind hexadezimal (0x...) oder dezimal.

r/o read only/nur lesen  
w/o write only/nur schreiben  
r/w read and write/lesen und schreiben

Alle „sichtbarer String“ (visible string) Datentypen sind auf maximal 20 Zeichen begrenzt.

**DS301: PDO Parameter Objekte**

Beschreibung der PDO Parameter. Mit diesen Indizes ist dynamisches PDO-Mapping, freies Vergeben von Identifiern, Wahl des Transfermodes, festlegen von Inhibit und Event time möglich. Diese Einstellungen können sowohl im Betriebszustand „operational“ als auch „preoperational“ vorgenommen werden.

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
1400	0	Receive-PDO1 Communication Parameter	r/o
	1	COB-ID	r/w
	2	Transmission Type	r/w
1401...1403		Receive-PDO2 to RPDO4 Communication Parameter same as 1400	r/w
1600	0	Receive-PDO1 Parameter mapping	r/w
	1 to n	Mapped objects (max. 8 objects mappable)	r/w
1601...1603		Receive-PDO2 to RPDO4 Parameter mapping same as 1600	r/w
1800	0	Transmit-PDO1 Communication Parameter	r/o
	1	COB-ID	r/w
	2	Transmission Type	r/w
	3	Inhibit Time	r/w
	4	Reserved	r/w
	5	Event Time	r/w
1801...1803		Transmit-PDO2 to TPDO4 Communication Parameter same as 1800	r/w
1A00	0	Transmit-PDO1 Parameter mapping	r/w
	1 to n	Mapped objects (max. 8 objects mappable)	r/w
1A01...1A03		Transmit-PDO2 to TPDO4 Parameter mapping same as 1A00	r/w

**Spezifische Objekte**

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
2000	-	Device Manufacturer	r/o
2009	0	Serial Number 64 Bit	r/o
	1	Serial Number 64 Bit LSDW	r/o
	2	Serial Number 64 Bit MSDW	r/o
2101	-	System Configuration	r/o
2102	-	Remapping Enabled Info	r/o
2103	-	Enable Guarding Warning	r/w
2105	-	Internal API State	r/o
2110	0	Conformance Test Object	r/o
	1	Range Check Object	r/w
2180	-	CAN Restart Time	r/w
2FFF	-	Factory Test Object	r/w

**DS401: digitale Eingänge**

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
6000	0 to n	Read digital input 8 bit	r/o
6002	0 to n	Polarity input 8 bit	r/w
6005	-	Global Interrupt Enable	r/w
6006	0 to n	Interrupt Mask Any Change	r/w
6007	0 to n	Interrupt Mask Rising Edge	r/w
6008	0 to n	Interrupt Mask Falling Edge	r/w
6100	0 to n	Read Digital Input 16 Bit	r/o
6120	0 to n	Read Digital Input 32 Bit	r/o

**DS401: digitale Ausgänge**

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
5200	-	Reset Output Object on Error	r/w
5202	-	Output Overload Flag	r/o
6200	0 to n	Write Output 8 Bit	r/w
6206	0 to n	Error Mode Output	r/w
6207	0 to n	Error State Output	r/w
6300	0 to n	Write Digital Output 16 Bit	w/o
6320	0 to n	Write Digital Output 32 Bit	w/o



### DS401: analoge Eingänge

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
5301	-	Analog Input Filter Level	r/w
5310	-	Analog Input Calibration	r/w
6401	0 to n	Analog Input 16 Bit	r/w
6421	0 to n	Analog Input Trigger Selection	r/w
6423	-	Analog Interrupt Enable	r/w
6424	0 to n	Analog Input Interrupt Upper Limit	r/w
6425	0 to n	Analog Input Interrupt Lower Limit	r/w
6426	0 to n	Analog Input Interrupt Delta	r/w
6427	0 to n	Analog Input Interrupt Negative Delta	r/w
6428	0 to n	Analog Input Interrupt Positive Delta	r/w

## Objektverzeichnis (Beschreibung)

Im Folgenden eine kurze Beschreibung der einzelnen Verzeichniseinträge.

### DS301: Globale Objekte

#### Index 0005

Wenn dieser Index in ein PDO eingebunden wird, ist es einem Platzhalter für reguläre Daten (8 Bit Datenlänge) gleichbedeutend. Es kann mehrmals genutzt werden.

Index	0005
Name	Dummy 8
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

#### Index 0006

Wenn dieser Index in ein PDO eingebunden wird, ist es einem Platzhalter für reguläre Daten (16 Bit Datenlänge) gleichbedeutend. Es kann mehrmals genutzt werden.

Index	0006
Name	Dummy 16
Description	
Data Type	Unsigned 16
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

#### Index 0007

Wenn dieser Index in ein PDO eingebunden wird, ist es einem Platzhalter für reguläre Daten (32 Bit Datenlänge) gleichbedeutend. Es kann mehrmals genutzt werden.

Index	0007
Name	Dummy 32
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

### Index 1000: Device Type

Dieser Index beinhaltet eine Beschreibung des Gerätetyps. In dieser Beschreibung sind enthalten, die CiA-Profilkennung und zusätzliche Informationen über weitere Funktionen des Gerätes.

Index	1000
Name	Device Type
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0x0086 0191

### Index 1001: Error Register

Dieser Index beinhaltet den internen Fehlercode des Gerätes im Falle eines Fehlers.

Index	1001
Name	Error Register
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	-

Das Fehlerregister hat die folgende Struktur. Bei Auftreten mehrerer Fehler gleichzeitig, werden die Werte der einzelnen betroffenen Bits logisch mit ODER verbunden.

Bit	Bedeutung
0	Allgemeiner Fehler. Dieses Bit wird bei jedem Fehler gesetzt.
1	0
2	0
3	0
4	CAN Bus oder Kommunikationsfehler
5	0
6	0
7	Gerätefehler

### Index 1002: Status Register

Dieser Index beinhaltet zusätzliche Statusinformationen des Gerätes.

Index	1002
Name	Status Register
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	-

### Index 1005: COB-ID SYNC

Mit diesem Index wird die COB-ID für die Synchronisations-Telegramme bestimmt.

Dieses Gerät arbeitet nur im SYNC-Empfangsmodus. Das Erstellen eines SYNC-Telegramms ist nicht möglich.

Index	1005
Name	COB-ID Sync
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	1..0x7FF
Default Value	0x80

### Index 1008: Device Name

In diesem Index wird der Gerätename als sichtbare Zeichenkette dargestellt.

<sup>1)</sup> xxx: Nummer des Produkts

Index	1008
Name	Device Name
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	"hipecs-CIOxxx <sup>1)</sup> "

### Index 1009: Hardware Version

In diesem Index wird die Revision der Hardware als sichtbare Zeichenkette dargestellt.

Index	1009
Name	Hardware Version
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	-

### Index 100A: Software Version

In diesem Index wird die Version der Software als sichtbare Zeichenkette dargestellt.

Index	100A
Name	Software Version
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	-

### Index 100C: Guard Time

Gemeinsam mit Index 100D stellt dieser Index das Life Guarding Protokoll dar. Eingetragene Werte sind Angaben in Millisekunden.

Guard Time multipliziert mit Life Time Factor ergibt die Life Time.

Zur Deaktivierung mit 0 (Null) beschreiben.

Index	100C
Name	Guard Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	
Default Value	0

### Index 100D: Life Time Factor

Gemeinsam mit Index 100c stellt dieser Index das Life Guarding Protokoll dar. Eingetragene Werte sind Faktoren.

Guard Time multipliziert mit Life Time Factor ergibt die Life Time.

Zur Deaktivierung mit 0 (Null) beschreiben.

Index	100D
Name	Life Time Factor
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	
Default Value	0

### Index 100E: COB-ID Guard

Dieser Index enthält den Identifier für das Guarding Protokoll.

Index	100E
Name	COB-ID Guard
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	-
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0x700 + Node-ID

### Index 1014: COB-ID Emergency

In diesem Index wird der Identifier für die Emergency-Telegramme generiert.

Index	1014
Name	COB-ID Emergency
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0x80 + Node-ID

### Index 1015: Inhibit Time Emergency

Hier wird die Verzögerungszeit für das Versenden der Emergency-Telegramme festgelegt. Dieses Gerät bietet eine Zeitverzögerung im Raster von einer Millisekunde.

Index	1015
Name	Inhibit Time Emergency
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0 (disabled)

### Index 1016: Consumer Heartbeat Time

Index 1016 wird genutzt, um für bis zu 4 Knoten die Heartbeat Consumer Überwachung festzulegen.

Index	1016
Name	Consumer Heartbeat Time
Description	-
Data Type	Structure

#### Achtung:

Die Heartbeat Überwachung beginnt mit dem Empfang des ersten Heartbeat.

Die Producer Time sollte länger sein, als die Consumer Time.

Vor dem Empfang des ersten Heartbeat, ist der Status des Producers unbekannt.

Index	1016.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	4

#### Aufbau der Consumer Heartbeat Time

MSB		LSB	
Byte3	Byte2	Byte1	Byte0
reserviert	Node-ID	Heartbeat time	

Index	1016.01...1016.04
Name	Consumer Heartbeat Time 1...4
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 1017: Producer Heartbeat Time

In diesem Index wird die Zykluszeit des Heartbeats eingestellt.

Die Zeit ist ein Vielfaches von 1 ms.

Zur Deaktivierung mit 0 (Null) beschreiben.

#### Achtung:

Benutzen Sie entweder Heartbeat oder Node Guarding. Beides gleichzeitig ist nicht erlaubt.

Index	1017
Name	Producer Heartbeat Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 1018: Identity Object

Dieser Index beinhaltet allgemeine Informationen über das Gerät und den Hersteller, die frenzel + berg electronic GmbH & Co.KG. Es kann nicht modifiziert werden.

Index	1018
Name	Identity Object
Description	-
Data Type	Structure

Index	1018.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned char
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	4

Registrierungscode der frenzel + berg electronic GmbH & Co.KG bei der CiA

Index	1018.01
Name	Vendor ID
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0x58

Interner Produktcode des Produkts bei der frenzel + berg electronic GmbH & Co.KG

Index	1018.02
Name	Product Code
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0x0301 0300

Index	1018.03
Name	Revision Code
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	Revision of the device

Index	1018.04
Name	Serial Number
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 1029: Error Behavior

Mit diesem Index wird festgelegt, ob das Gerät im Fehlerfall den Betriebszustand wechseln soll. Möglich ist der Wechsel in den Pre-Operational- oder Stopped-Zustand, aber auch, dass nichts stattfindet und das Gerät den aktuellen Zustand beibehält.

Zu den Kommunikationsfehlern gehören unter anderem Bus-Off-Fehler, Heartbeat, Guarding, interne Fehler des Gerätes.

Die Werte der einzelnen Zustände sind wie folgt:

- 0 Pre-Operational (nur, wenn Operational)
- 1 kein Zustandswechsel
- 2 Stopped
- 3...255 reserved

Index	1029
Name	Error Behavior Object
Description	-
Data Type	Structure

Index	1029.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned char
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	2

Index	1029.01
Name	Communication Error
Description	NMT state change in case of communication error
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

Index	1029.02
Name	Application Error
Description	NMT state change in case of internal error due to hardware malfunction
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0



## DS301: PDO-Parameterobjekte

### Kommunikations-Parameterobjekte

Der Übertragungsmodus für Sende- und Empfangstelegramme wird in Sub-Index 2 definiert.

Typ	PDO-Übertragung				
	zyklisch	azyklisch	synchron	asynchron	RTR
0		X	X		
1-240	X		X		
241-251	Reserviert				
252			X		X
253				X	X
254				X	
255				X	

Die synchronen Übertragungsmodi 0...240 und 252 sind an das SYNC-Signal gekoppelt. Asynchron heißt, die Übertragung ist nicht SYNC-gekoppelt.

Typ 0 wird durch das SYNC-Telegramm ausgelöst, allerdings wird eine Übertragung nur durchgeführt, wenn sich Änderungen in den PDO-Daten ergeben haben.

Ein Wert zwischen 1 und 240 heißt, dass die Übertragung synchron und zyklisch stattfindet. Der Modus gibt die Anzahl der nötigen SYNC-Signale zur Auslösung vor.

Typ 252 wird nur eine Übertragung durch das SYNC-Telegramm auslösen, wenn das hiermit definierte PDO zuvor durch eine Remote-Abfrage angefordert und freigegeben wurde.

Typ 253 überträgt das PDO nur auf eine erfolgte Remote-Abfrage, jedoch unmittelbar nach der Anfrage.

Bei den Typen 254 und 255 legen der Hersteller bzw. das Geräteprofil die Bedingung fest.

In Sub-Index 3 kann eine Verzögerungszeit eingestellt werden. Hierdurch werden die PDO durch ihre entsprechenden Ereignisse getriggert, aber erst nach Ablauf dieser Verzögerungszeit gesendet. Diese Zeit ist ein Vielfaches von 100 µs, eine Vorgabe von 0 deaktiviert diese Funktion.

In Modus 254/255 kann zusätzlich noch eine Event Time für die TPDO festgelegt werden. Der Ablauf dieser Zeit wird als Ereignis gewertet. Diese Zeit ist ein Vielfaches von 1 ms. Dieses Ereignis veranlasst eine Übertragung des TPDO zusätzlich zu möglichen, anderen Ereignissen.

Am Beispiel von Index 1400 für die Empfangs-PDO und Index 1800 für die Sende-PDO werden die Sub-indizes beschrieben und erklärt.

Index	PDO
1400...14xx	Receive-PDO1...Receive-PDOxx
1800...18xx	Transmit-PDO1...Transmit-PDOxx

Index	14xx/18xx
Name	Receive-/Transmit-PDOx Communication Parameters
Description	-
Data Type	Structure

Index	14xx.00/18xx.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	2/5

1400.01	ID + 200	1800.01	ID + 180
1401.01	ID + 80000300	1801.01	ID + 280
1402.01	ID + 80000400	1802.01	ID + 380
1403.01	ID + 80000500	1803.01	ID + 480

Die Tabelle zeigt die Standard-PDO-ID.  
Ein Identifier von 8xxxxxxx bedeutet, das PDO ist deaktiviert. Der CAN-Master muss zur Aktivierung eine gültige PDO-ID vergeben.

Siehe Tabelle am Kapitelanfang.

Vielfaches von 1  $\mu$ s.

Vielfaches von 1 ms.

Index	14xx.01/18xx.01
Name	COB-ID
Description	Identifier for CAN-Object for PDO
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	

Index	14xx.02/18xx.02
Name	Transmission Type
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0xFF

Index	18xx.03
Name	Inhibit Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

Index	18xx.04
Name	Reserved
Description	-
Data Type	-
Access	-
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	18xx.05
Name	Event Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### PDO Mapping Objekte

Die folgende Tabelle zeigt die PDO Mapping-Einträge. Dieses Prinzip ist für alle PDO gleich. Die Mappingtabelle ist ein Querverweis von Eintrag im Objektverzeichnis (z.B. Daten der digitalen Ausgänge) zu Datenfeld im PDO.

Sub-Index 0 bestimmt die Anzahl gültiger Einträge. Das hipecs-CIO103 erlaubt ein Maximum von 8 Einträgen pro PDO. Um das Mapping zu ändern, muss Sub-Index 0 zuerst mit 0 (Null) belegt werden (deaktiviert). Dann können die Einträge bearbeitet werden. Sobald ein neuer Eintrag in einen der 8 Plätze gemappt wird, prüft das hipecs-CIO50, ob dieser Index/Sub-Index gültig ist. Bei ungültigen Werten erfolgt ein Abbruch.

Die acht Sub-Indizes sind 32-Bit-Zeiger auf die Einträge. Ein Wert von 0 (Null) bedeutet, kein Eintrag. Diese Zeiger sind aufgebaut, wie folgt:

MSB		LSB	
Byte3	Byte2	Byte1	Byte0
gemappter Index		Sub-Index	Länge

Index und Sub-Index sind der Zeiger, Länge ist die Datenlänge des Ziels in Bit.

Index	160x/1A0x
Name	Receive-/Transmit-PDO Mapping Parameters
Description	-
Data Type	Array

Index	160x/1A0x.00
Name	Number of indexes supported
Description	Number of mapped objects
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	See table below

Index	160x/1A0x.01...160x/1A0x.08
Name	Mapped object
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	See table below

### Empfangs-PDO

Das hipecs-CIOxxx<sup>1)</sup> nutzt für Empfangs-PDO die folgende Standardkonfiguration.

Index	Eintrag	
Receive-PDO1		
1600.00	1	
1600.01	62000108	Digitale Ausgänge 0.0...0.7
Receive-PDO2		
1601.00	0	
Receive-PDO3		
1602.00	0	
Receive-PDO4		
1603.00	0	

### Sende-PDO

Das hipecs-CIOxxx<sup>1)</sup> nutzt für Sende-PDO die folgende Standardkonfiguration.

Index	Eintrag	
Transmit-PDO1		
1A00.00	1	
1A00.01	60000108	Digitale Eingänge 0.0...0.7
Transmit-PDO2		
1A01.00	3	
1A01.01	64010110	Interne Temperatur
1A01.02	64010210	Versorgung Treiber P1
1A01.03	6401.0310	Versorgung Treiber P2
Transmit-PDO3		
1A02.00	4	
1A02.01	64010410	Strom Ausgang 0.0
1A02.02	64010510	Strom Ausgang 0.1
1A02.03	64010610	Strom Ausgang 0.2
1A02.04	64010710	Strom Ausgang 0.3
Transmit-PDO4		
1A03.00	4	
1A03.01	64010810	Strom Ausgang 0.4
1A03.02	64010910	Strom Ausgang 0.5
1A03.03	64010A10	Strom Ausgang 0.6
1A03.04	64010B10	Strom Ausgang 0.7

<sup>1)</sup> xxx: Nummer des Produkts

## Spezifische Objekte

### Index 2000: Device Manufacturer

Index	2000
Name	Device Manufacturer
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	„FRENZEL + BERG“

### Index 2009: Serial Number 64 Bit

Dieser Index beinhaltet die Seriennummer des Geräts.

Index	2009
Name	Serial Number 64 Bit
Description	-
Data Type	Array

Index	2009.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	2

Index	2009.01
Name	Serial Number Low Double Word
Description	Bits 0...31 of the serial number
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	2009.02
Name	Serial Number High Double Word
Description	Bits 32...63 of the serial number
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

### Index 2101: System Configuration

Dieser Index zeigt den Betriebsmodus des Gerätes.

Index	2101
Name	System Configuration
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 2102: Remapping Enabled Info

Dieser Index zeigt an, ob ein Remapping der PDO gestattet ist.

0 = Remapping verweigert

1 = Remapping gestattet

Index	2102
Name	Remapping Enabled Info
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	1

### Index 2103: Enabled Guarding Warning

Mit diesem Index wird eine zusätzliche Warnung für das Node-Guarding freigeschaltet.

Hiermit wird dem CAN-Master eine frühzeitige Meldung gegeben, dass möglicherweise ein Node-Guarding-Fehler bevorsteht.

Ausgelöst wird die Warnung bei Überschreiten der Guard Time (Index 100C).

Der NMT Status wird nicht verändert.

Index	2103
Name	Enable Guarding Warning
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 2105: Internal Error Code

Interne Fehlerinformationen des CANopen-Controllers.

Index	2105
Name	Internal Error Code
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0 (no error condition)

### Index 2110: Test Object

Dieser Index dient zu reinen Testzwecken. Er hat keinerlei Funktion und sollte deshalb nicht genutzt werden.

Index	2110
Name	Test Object 01
Description	-
Data Type	Structure

Index	2110.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned char
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	1

Index	2110.01
Name	Range Check Object
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	100...1000
Default Value	500

### Index 2180: CAN Restart Time

In diesem Index wird die Zeit bis zum erneuten Starten der CAN-Kommunikation im Fall eines Bus-Off-Fehlers festgelegt. Die Angabe erfolgt in Millisekunden. Ein Wert von 0 (Null) deaktiviert diese Funktion.

Index	2180
Name	CAN Restart Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	0...50000
Default Value	1000 (restart after one second)

### Index 2FFF: Factory Test Object

Testobjekt, nur für interne Testzwecke des Herstellers!

**Nicht verwenden!**

Index	2FFF
Name	Factory Test Object
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

## DS401: digitale Eingänge

### Index 6000: Read Digital Input 8 Bit

Dieser Index gibt die Werte der digitalen Eingänge wieder.

Index	6000
Name	Digital Input 8 Bit
Description	-
Data Type	Array

Index	6000.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6000.01...6000.xx
Name	Digital Input 8 Bit
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	-

### Index 6100: Read Digital Input 16 Bit

Gleiche Eigenschaften wie Index 6000, nur auf 16 Bit Basis.

### Index 6120: Read Digital Input 32 Bit

Gleiche Eigenschaften wie Index 6000, nur auf 32 Bit Basis.



### Index 6002: Polarity Input 8 Bit

Mit diesem Index können die Werte der digitalen Eingänge invertiert werden.

Index	6002
Name	Polarity Input 8 Bit
Description	-
Data Type	Array

Index	6002.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6002.01...6002.xx
Name	Polarity Input 8 Bit
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 6005: Global Interrupt Enable

Dieser Index sperrt oder gibt den globalen Interrupt frei, ohne die Einstellungen der Interrupt-Masken zu verändern. Im Ereignis-Mode überträgt das Gerät die Eingangswerte in Abhängigkeit der Indizes 6006, 6007, 6008 und der PDO-Übertragungsmodi.

TRUE (1) = Interrupt Freigabe  
FALSE (0) = Interrupt gesperrt

Index	6005
Name	Global Interrupt Enable
Description	-
Data Type	Boolean
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	TRUE

### Index 6006: Interrupt Mask Any Change

Mit diesem Index wird festgelegt, ob ein Eingang bei jeglicher Änderung einen Interrupt auslösen soll. Bei Freigabe werden steigende und fallende Flanken gewertet. Interrupts lösen die Übertragung im Ereignis-Modus aus.

Index	6006
Name	Interrupt Mask any change
Description	-
Data Type	Array

Index	6006.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

1 = Interrupt freigegeben

0 = Interrupt gesperrt

Index	6006.01...6006.xx
Name	Interrupt Mask any change
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0xFF (interrupt enabled)

### Index 6007: Interrupt Mask Low to High

Dieser Index hat den gleichen Aufbau wie Index 6006. Der Unterschied besteht darin, dass nur steigende Flanken den Interrupt auslösen. Standardeinstellung ist 0 (Null).

### Index 6008: Interrupt Mask High to Low

Dieser Index hat den gleichen Aufbau wie Index 6006. Der Unterschied besteht darin, dass nur fallende Flanken den Interrupt auslösen. Standardeinstellung ist 0 (Null).

## DS401: digitale Ausgänge

### Index 5200: Output Reset on Error Option

Dieser Index dient der Festlegung, ob die Ausgänge nach Beseitigung eines kritischen Fehlers wieder ihre ursprünglichen Werte annehmen.

0 (Null) behält die Originalwerte aus Index 6200.xx bei. Im Fehlerfall werden die Ausgänge gemäß Index 6206 und 6207 gesetzt. Nach Fehlerbeseitigung werden die Werte aus Index 6200.xx wiederhergestellt.

1 und größer überschreibt die Ausgänge dauerhaft. Die Zustände werden nicht wiederhergestellt, da Index 6200.xx mit den Fehlerzuständen überschrieben wird.

Index	5200h
Name	Output Reset on Error Option
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	1

### Index 5202: Output Overload Flag

Dieser Index signalisiert eine Überlastung der Ausgänge.

Index	5202
Name	Output Overload Flag
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

### Index 6200: Write to Digital Output

Über diesen Index werden die digitalen Ausgänge gesetzt.

Index	6200
Name	Write to digital output
Description	-
Data Type	Array

Index	6200.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6200.01...6200.xx
Name	Write to digital output
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

### Index 6300: Write Digital Output 16 Bit

Gleiche Eigenschaften wie Index 6200, nur auf 16 Bit Basis.

### Index 6320: Write Digital Output 32 Bit

Gleiche Eigenschaften wie Index 6200, nur auf 32 Bit Basis.

### Index 6206: Error Mode Output 8 Bit

Mit diesem Index wird definiert, ob ein Ausgang im Fehlerfall einen Vorgabewert (Index 6207) annehmen soll.

Index	6206
Name	Error Mode Output 8 Bit
Description	-
Data Type	Array

Index	6206.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

1 = Ausgang wird mit Wert von Index 6207 beschaltet  
 0 = keine Änderung des Ausgangs im Fehlerfall

Index	6206.01...6206.xx
Name	Error Mode Output 8 Bit Byte 0
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0xFF

### Index 6207: Error Value Output 8 Bit

In diesem Index werden die Vorgabewerte der Ausgänge für den Fehlerfall definiert.

Index	6207
Name	Error Value Output 8 Bit
Description	-
Data Type	Array

Index	6207.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

0 = Ausgang wird deaktiviert  
 1 = Ausgang wird aktiviert

Index	6207.01...6207.xx
Name	Error Value Output 8 Bit Byte 0
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0 (Inactive, high level)

## DS401: analoge Eingänge

### Index 5301: Analog Input Filter Level

Dieser Index legt die Größe der Eingangsfiler fest.

Index	5301
Name	Analog Input Filter Level
Description	
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	0...10
Default Value	5

### Index 5310: Input Calibration

**Achtung:**

Dieser Index ist nur für interne Zwecke und darf nicht verwendet werden!

Index	5310
Name	Input Calibration
Description	
Data Type	-
Access	-/-
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

### Index 6401: Read Analog Input

In diesem Index stehen die analogen Eingangswerte. Bei diesem Modul ist es die interne Temperatur, um ein Überhitzen zu vermeiden.

Index	6401
Name	Read Analog Input
Description	-
Data Type	Array

Index	6401.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

**Subindex 01:** Temperatur  
Werte werden in 0,1 °C angegeben.

**Subindex 02...xx:** Stromwerte (Ausgang)  
Die ausgegebenen Ströme  
pro Ausgang gemessen in mA

Index	6401.01...6401.xx
Name	Read analog input
Description	
Data Type	Signed 16
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	-

### Index 6421: Analog Input Interrupt Trigger

Mit diesem Index werden die Triggerbedingungen festgelegt.

Index	6421
Name	Analog Input Interrupt Trigger
Description	-
Data Type	Array

Index	6421.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Bit 0: Eingangsspannung größer oberes Limit  
Bit 1: Eingangsspannung kleiner unteres Limit  
Bit 2: Eingang ändert sich mehr als Delta  
Bit 3: Eingang verringert sich mehr als neg. Delta  
Bit 4: Eingang erhöht sich mehr al pos. Delta  
Bit 5...7: reserviert (müssen 0 (Null) gesetzt werden)

Index	6421.01...6421.xx
Name	Analog Input Interrupt Trigger
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	7

### Index 6423: Analog Input Interrupt Enable

Dieser Index aktiviert/sperrt den globalen Interrupt für die Analogwerte.

Standardmäßig gesperrt, um eine Überlastung des Busses durch Analogwerte zu vermeiden.

1 (true): freigegeben

0 (false): gesperrt

Index	6423
Name	Analog Input Interrupt Enable
Description	
Data Type	Boolean
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0 (false)

### Index 6424: Analog Input Upper Limit

Hier wird die obere Schwelle für einen analogen Interrupt festgelegt (Signal >= Limit).

Index	6424
Name	Analog Input Upper Limit
Description	-
Data Type	Array

Index	6424.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6424.01...6424.xx
Name	Analog Input Upper Limit
Description	
Data Type	Integer 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0



### Index 6425: Analog Input Lower Limit

Hier wird die untere Schwelle für einen analogen Interrupt festgelegt (Signal < Limit).

Index	6425
Name	Analog Input Lower Limit
Description	-
Data Type	Array

Index	6425.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6425.01...6425.xx
Name	Analog Input Lower Limit
Description	
Data Type	Integer 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 6426: Analog Input Interrupt Delta

Hier wird ein Änderungsintervall (Delta) für einen analogen Interrupt festgelegt (jegliche Änderung, egal ob positiv oder negativ).

Index	6426
Name	Analog Input Interrupt Delta
Description	-
Data Type	Array

Index	6426.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6426.01...6426.xx
Name	Analog Input Interrupt Delta
Description	
Data Type	Integer 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 6427: Analog Input Negative Delta

Mit diesem Index wird ein negatives Delta (Verringerungsintervall) für einen analogen Interrupt festgelegt.

Index	6427
Name	Analog Input Negative Delta
Description	-
Data Type	Array

Index	6427.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6427.01...6427.xx
Name	Analog Input Negative Delta
Description	
Data Type	Integer 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

### Index 6428: Analog Input Positive Delta

Mit diesem Index wird ein positives Delta (Erhöhungsintervall) für einen analogen Interrupt festgelegt.

Index	6428
Name	Analog Input Positive Delta
Description	-
Data Type	Array

Index	6428.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6428.01...6428.xx
Name	Analog Input Positive Delta
Description	
Data Type	Integer 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

## Fehlermeldungen

Die möglichen Fehlermeldungen dieses Gerätes haben den folgenden Aufbau:

Byte								
0	1	2	3	4	5	6	7	
EMY-Code			1001	0	CIO-Code			

EMY-Code: Fehlercode entsprechend DS301  
 1001: Inhalt von Index 1001  
 CIO-Code: Fehlercode als vorzeichenloser 32-Bit-Wert

CIO-Code (hex)	Änderung		Beschreibung
	NMT	I/O	
1000 0000	X	X	Heartbeat Consumer Fehler
2000 0000			Node-Guarding Warnung
3000 0000	X	X	Lifeguarding Fehler
4000 0000			CAN ist im Fehler-Warnungs-Mode
8000 0000	X	X	Gerät war Bus-Off
	X	X	Überhitzung Fehler

Die Node-Guarding Warnung muss mit Index 2103 aktiviert werden.  
 Ist mehr als Fehler aktiv, werden die Fehlermeldungen logisch miteinander verknüpft.  
 Einige Fehler veranlassen eine Änderung des NMT-Zustandes und/oder veranlassen eine Änderung der aktuellen Ausgangszustände. Dieses Verhalten hängt von den Einstellungen des Index 1029 ab.

Die ID für Fehlermeldungen ist auf 0x80 + Node-ID fixiert.

### Liste der Fehlermeldungen:

Ein festgelegter Heartbeat-Erzeuger konnte die Heartbeat-Nachricht nicht absetzen.

Heartbeat Consumer Fehler							
30	81	01	00	00	00	00	10

Der Master ist nicht in der Lage, die Remote-Abfrage rechtzeitig an den Knoten zu senden.

Node-Guarding Warnung							
30	81	01	00	00	00	00	20

Die Lifeguarding-Zeit ist abgelaufen.

Life-Guarding Fehler							
30	81	11	00	00	00	00	30

Das interne CAN-Modul befindet sich im Fehler-Warnungs-Mode.

CAN ist im Fehler-Warnungs-Mode							
00	81	01	00	00	00	00	40

Eine erfolgreiche Rückkehr aus dem Zustand Bus-Off.

Rückkehr aus Bus-Off							
40	81	01	00	00	00	00	80

Ausgänge überhitzen.

Überhitzung Fehler							

## I/O Mapping (Schnellreferenz)

8 Eingänge/8 Ausgänge EDS-Datei: hipecs-CIOyyy.eds <sup>1)</sup>	
Mapping ins Objektverzeichnis	
Index	gemappte Daten
6000.01	Digitale Eingänge 0.0...0.7
6200.01	Digitale Ausgänge 0.0...0.7
6401.01	Interne Temperatur
6401.02	Strom gemessen an Ausgang 0.0
6401.03	Strom gemessen an Ausgang 0.1
6401.04	Strom gemessen an Ausgang 0.2
6401.05	Strom gemessen an Ausgang 0.3
6401.06	Strom gemessen an Ausgang 0.4
6401.07	Strom gemessen an Ausgang 0.5
6401.08	Strom gemessen an Ausgang 0.6
6401.09	Strom gemessen an Ausgang 0.7

Default PDO Mapping	
PDO	gemappte Daten
RPDO1	6200.01 digitale Ausgänge 0.0...0.7
TPDO1	6000.01 digitale Eingänge 0.0...0.7
TPDO2	6401.01 interne Temperatur
TPDO3	6401.02 Strom Ausgang 0.0
	6401.03 Strom Ausgang 0.1
	6401.04 Strom Ausgang 0.2
	6401.05 Strom Ausgang 0.3
TPDO4	6401.06 Strom Ausgang 0.4
	6401.07 Strom Ausgang 0.5
	6401.08 Strom Ausgang 0.6
	6401.09 Strom Ausgang 0.7

<sup>1)</sup> yyy: Nummer des Produkts

## Historie

<b>Version</b>	<b>Erscheinungsdatum</b>	<b>Änderungen/Bemerkungen</b>
V2.221_R001	22.03.2018	Erste Ausgabe

## Inhalt

Allgemein .....	1
Merkmale .....	1
CANopen Merkmale.....	1
Bestellinformation .....	1
Technische Daten .....	2
Anschlussklemmen .....	3
Klemme X1 (CAN).....	3
Klemme X2 (digitale Eingänge) .....	3
Klemme X3 (Power, digitale Ausgänge) .....	3
Konfiguration Dip-Schalter .....	4
CAN Signal-LED.....	4
Abmessungen .....	5
CANopen Objektverzeichnis.....	6
DS301: globale Objekte .....	6
DS301: PDO Parameter Objekte .....	7
Spezifische Objekte .....	8
DS401: digitale Eingänge .....	8
DS401: digitale Ausgänge.....	8
DS401: analoge Eingänge.....	9
Objektverzeichnis (Beschreibung) .....	10
DS301: Globale Objekte .....	10
Index 0005.....	10
Index 0006.....	10
Index 0007 .....	10
Index 1000: Device Type .....	11
Index 1001: Error Register .....	11
Index 1002: Status Register.....	11
Index 1005: COB-ID SYNC.....	12
Index 1008: Device Name .....	12
Index 1009: Hardware Version .....	12
Index 100A: Software Version.....	12
Index 100C: Guard Time .....	13
Index 100D: Life Time Factor .....	13
Index 100E: COB-ID Guard .....	13
Index 1014: COB-ID Emergency .....	13
Index 1015: Inhibit Time Emergency .....	14
Index 1016: Consumer Heartbeat Time .....	14
Index 1017: Producer Heartbeat Time .....	14
Index 1018: Identity Object .....	15
Index 1029: Error Behavior .....	16
DS301: PDO-Parameterobjekte.....	17
Kommunikations-Parameterobjekte.....	17
PDO Mapping Objekte .....	19
Spezifische Objekte .....	21
Index 2000: Device Manufacturer.....	21
Index 2009: Serial Number 64 Bit.....	21
Index 2101: System Configuration .....	22
Index 2102: Remapping Enabled Info .....	22
Index 2103: Enabled Guarding Warning.....	22
Index 2105: Internal Error Code .....	22

Index 2110: Test Object .....	23
Index 2180: CAN Restart Time.....	23
Index 2FFF: Factory Test Object .....	23
DS401: digitale Eingänge.....	24
Index 6000: Read Digital Input 8 Bit.....	24
Index 6100: Read Digital Input 16 Bit.....	24
Index 6120: Read Digital Input 32 Bit.....	24
Index 6002: Polarity Input 8 Bit .....	25
Index 6005: Global Interrupt Enable .....	25
Index 6006: Interrupt Mask Any Change.....	26
Index 6007: Interrupt Mask Low to High.....	26
Index 6008: Interrupt Mask High to Low .....	26
DS401: digitale Ausgänge.....	27
Index 5200: Output Reset on Error Option .....	27
Index 5202: Output Overload Flag.....	27
Index 6200: Write to Digital Output.....	28
Index 6300: Write Digital Output 16 Bit.....	28
Index 6320: Write Digital Output 32 Bit.....	28
Index 6206: Error Mode Output 8 Bit.....	29
Index 6207: Error Value Output 8 Bit .....	29
DS401: analoge Eingänge.....	30
Index 5301: Analog Input Filter Level .....	30
Index 5310: Input Calibration .....	30
Index 6401: Read Analog Input .....	31
Index 6421: Analog Input Interrupt Trigger.....	31
Index 6423: Analog Input Interrupt Enable.....	32
Index 6424: Analog Input Upper Limit.....	32
Index 6425: Analog Input Lower Limit.....	33
Index 6426: Analog Input Interrupt Delta.....	33
Index 6427: Analog Input Negative Delta .....	34
Index 6428: Analog Input Positive Delta.....	34
Fehlermeldungen .....	35
Liste der Fehlermeldungen:.....	35
I/O Mapping (Schnellreferenz) .....	36
Historie.....	37
Inhalt .....	38